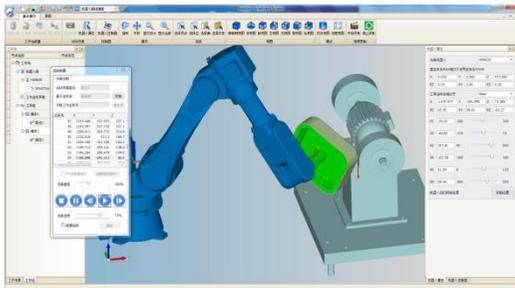
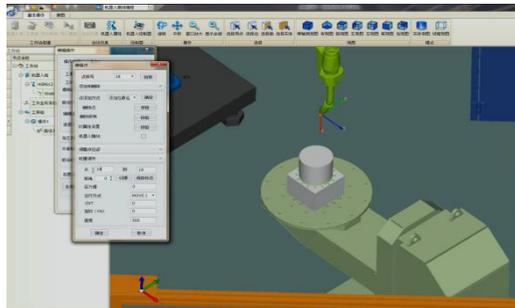
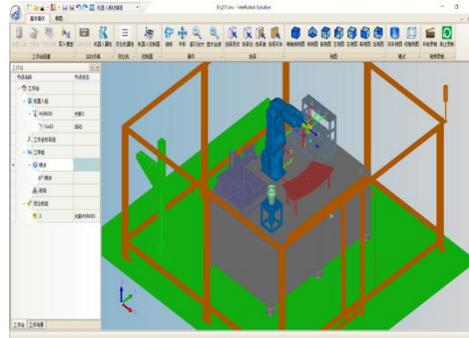


InteRobot 机器人离线编程软件

软件介绍

InteRobot 离线编程软件支持包含华数、ABB、KUKA 等多种机器人型号代码输出，用户可自定义新建机器人、工具夹具及变位机，也可选用库内模型直接进行离线编程与仿真、优化路径、干涉检查、输出后置代码。输出控制代码到机器人上进行复杂的轨迹运动。广泛运用于机器人打磨、焊接、去毛刺、涂胶、喷涂、焊接等领域。



软件特点

- ◇ 快速
快速编程，精准实现
- ◇ 高效
提高生产力，减少人力成本
- ◇ 专业
专业的机器人应用工艺包集成，高速、高效的离线编程方法；
- ◇ 精准
软件+硬件=理论+实际
软件与硬件结合计算，精准标定工件实际位置，实现精准离线；
- ◇ 拓展性
软件模块化、扩展性高，丰富的二次开发，满足客户私人订制；

630 机器人雕刻工作站

功能介绍

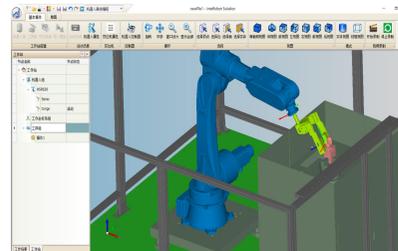
本工作站由 HSR630 机器人、雕刻台、工装夹具、安全装置（包括围栏、光栅、自动门）、控制系统等组成；

结合 InteRobot 离线编程软件输出机器人雕刻代码，实现工件的上下料自动化，完成工件的雕刻；



可开展实训项目

- 工业机器人基本操作
- 工业机器人示教操作
- 建立工件坐标系操作
- TCP 标定操作
- 工业机器人上下料操作
- 工业机器人雕刻综合应用
- InteRobot 离线编程软件实训综合应用



设置配备清单

序号	名称及规格	单位	数量	备注
1	HSR630 机器人	套	1	华数
2	雕刻台	张	1	非标定制
3	工装夹具	个	1	非标定制
4	安全装置	套	1	/
5	控制系统	套	1	华数

